

7月13日

2年目グループ ボール運び競技ロボットづくり



今日で「ボール運び競技ロボット」が完成するようがんばりましょう。競技の練習もできるので、調整をしっかりとしましょう。

もう一度はんだごてでブリーに線を付けるよ。なかなかよい位置に決まらないな。



高得点をねらって枠の中にあるコップに入れたい。



万能フレームに網をつけてボールをすくえるようにしたいな。指導員の先生に教えてもらったら、フレームにネジでうまくつけることができたよ。



RB2 グループ 玉入れロボコン・箱積みロボットの制作

ロボットの仕上げだけでなく、捜査の練習もやって競技に備えよう。「古代発明アドベンチャー」に興味がある人は行ってみてね。



ちょうどよい角度で瓶に玉を入れるようにするといい。運転に慣れなくては。



モーターを4つ使って、先を回転させて箱を持ち上げるように工夫中。



牛乳パックを2つ組み合わせ、ボールをたくさん入れ、一度に9個瓶に入ったよ。このままなら大丈夫かな。

7月20日

1年目グループ 木製道具箱の仕上げ



前回の続きで、木製道具箱を完成させましょう。のこぎりの切り方や金づちの打ち方、差し金の使い方をしっかり身につけましょう。



くぎをまっすぐに打てず、苦戦した。きりでしっかり穴をあけて丁寧に打とう。



くぎを打つのが難しかったけど、前回よりうまく打つことができてよかった。



やりくり蓋を初めて作った。ネジをしめるのが難しかったけど蓋の仕組みが不思議で面白かったです。



PG グループ 光(色)センサーを使った制御の学習

センサーの読み取った色によって、ロボットの動きを変えてみましょう。速度がゆっくりの方が色を検出しやすいですよ。



光を読み取ることを初めてやった。難しいけど楽しかった。



色を見分けるセンサーを使った制御は難しいけどうまくできてよかった。



色の判別にスピードを考えないといけない。ブロックの位置で動きが変わって難しい。



センサーにスピードを合わせることを初めてやった。黒にうまく反応できなかったけど、色で加速するプログラムがうまく動いてよかった。

